



15, rue Jean Baptiste Berlier
75013 Paris
01 77 37 17 52
recrutement@aldebaran-robotics.com
www.aldebaran-robotics.com

Référence	INBN02-0108	Responsable	Julien Serre
Sujet	Optimisation de Capteurs pour robot humanoïde		
Objectif	Evaluer les capteurs sur le robot et tester de nouvelles solutions		
Durée	4 à 6 mois	Niveau	Ingénieur - Stage de fin d'étude

A propos d'Aldebaran Robotics

Aldebaran Robotics développe un projet de conception, réalisation et diffusion de Robots Humanoïdes autour d'une plateforme complète, mécanique hardware software, évolutive et personnalisable, le robot Nao. L'équipe compte aujourd'hui près de 30 ingénieurs et spécialistes et envisage de commercialiser ses premiers robots sur le marché Grand Public à l'horizon 2009.

Au delà, Nao a été sélectionné comme plateforme officielle de la compétition internationale Robocup. Les premiers exemplaires destinés aux équipes seront livrés entre février et mars 2008.

Plus d'information : www.aldebaran-robotics.com.

Mission

Le stage consiste à évaluer les capteurs sur le robot et tester de nouvelles solutions. Les capteurs à tester sont entre autre de type capteur infrarouge et capteur Ultra-sons utilisés pour la détection d'objets et d'obstacles, et le guidage du robot. Les tests se feront à partir de microcontrôleurs PIC et PSOC.

Compétences requises

- Etudiant ingénieur en 5ème année, électronique et informatique embarquée PIC et/ou PSOC,
- Autonome et curieux,
- Intérêt pour la robotique, créatif, inventif.

Connaissances nécessaires en :

- Langage C et programmation de microcontrôleurs,
- Bon niveau en électronique,
- Anglais indispensable.

Postuler : CV + Lettre de Motivation à recrutement@aldebaran-robotics.com